



Institute of Engineering
Suranaree University of Technology

Message from ECTI president: Prof. Prabhas Chongstitvatana

"ECTI-CARD is one of the new hopes of ECTI association. It is a venue for meeting of practical minds. This conference is staged for the exchange of idea that can be applied to real world problems. We encourage researchers who want their effort to be used, who want to see the fruit of their creation in practice. With this goal in mind, ECTI association started this conference and has been pushing and helping various institutes to join force with us in bringing the report of their works into this venue. We hope that the meeting will encourage and inspire many young and eager researchers including old veteran and established to meet and talk and help each other to bring their best effort to help improving our society."

งานประชุมวิชาการ ECTI-CARD จัดขึ้นโดยสมาคมวิชาการไฟฟ้า อิเล็กทรอนิกส์ โทรคมนาคมและสารสนเทศ ประเทศไทย จุดมุ่งหมายหลักของการจัดงานเพื่อรวบรวมผลงานวิจัยพัฒนาเชิงประยุกต์ นวัตกรรม และสิ่งประดิษฐ์ รวมถึงการใช้คอมพิวเตอร์ ระบบฝังตัว หรือระบบสารสนเทศ สำหรับให้นักวิจัย ผู้พัฒนาและผู้ใช้งาน หรือหน่วยงานต่าง ๆ สามารถนำผลงานที่ตีพิมพ์ไปพัฒนาต่อยอด หรือพัฒนาสู่ผลิตภัณฑ์เชิงพาณิชย์ได้ ซึ่งบทความจะได้รับการพิจารณาโดยผู้ทรงคุณวุฒิ จากคุณภาพ ความสมบูรณ์ของงานประสิทธิภาพและการนำไปใช้งานจริง บทความที่ได้รับการคัดเลือกจะนำเสนอในงานประชุมและตีพิมพ์ใน ECTI-CARD Proceedings ซึ่งสามารถสืบค้นได้ฐานข้อมูลของสมาคม ECTI



(ภาพกิจกรรม [Click](#))

[illegible]

(update ครั้งล่าสุดวันที่ 10 เม.ย. 2556)



ดาวน์โหลด paper ID และชื่อบทความ

Keynote Speaker: ดร. ศรัณย์ สัมฤทธิ์เดชขจร "วิศวกรรมโฟโตนิกส์: ตัวอย่างการประยุกต์ทางด้านสุขภาพ ความมั่นคง เกษตร และอุตสาหกรรมในประเทศไทย"

ดาวน์โหลดประวัติ Keynote Speaker

Technical Program ECTI-CARD 2013

May 8, 2013	
Time	Room:
15:00-16:30	Registration & Welcome drink

May 9, 2013				
Time	Room: ห้องประชุมสุรนารี			
8:30-9:00	Registration			
9:00-9:30	Opening Ceremony			
9:30-10:15	Keynote Speaker: ดร. ศรีชัย สัมฤทธิ์เดชขจร "วิศวกรรมโฟโตนิกส์: ตัวอย่างการประยุกต์ทางด้านสุขภาพ ความมั่นคง เกษตร และ อุตสาหกรรมในประเทศไทย"			
10:15-10:30	Break			
Room	Room1 ผศ.ดร.พีระพงษ์ (SUT)	Room2 ผศ.ดร.สมศักดิ์ (SUT)	Room3 อ.ดร.ธรา (SUT)	Room4 ผศ.ดร.ปิยาภรณ์ (SUT)
Area	Award papers	การสื่อสาร เครือข่ายไร้สาย เครือข่ายสังคม (1)	การเรียนรู้การสอน ทางไกล คอมพิวเตอร์ แอนิเมชัน (1)	การประหยัดพลังงาน การจัดการพลังงาน บ้านอัตโนมัติ
10:30-10:50	1220 (area 3)	1097	1105	1128
10:50-11:10	1106 (area 4)	1098	1143	1170
11:10-11:30	1145 (area 10)	1100	1144	1177
11:30-11:50	1155 (area 10)	1101	1152	1215
12:00-13:00	Lunch			

Room	Room1 ผศ.ดร.มนต์ทิพย์ภา (SUT)	Room2 ดร.อภิชาติ (NECTEC)	Room3 อ.ดร.บุญส่ง (SUT)	Room4 อ.ดร.ชลธร (SUT)
Area	การสื่อสาร เครือข่ายไร้สาย เครือข่ายสังคม (2)	เกษตรกรรม อุตสาหกรรมเกษตร	เทคโนโลยีชีวภาพ การแพทย์ วิทยาศาสตร์ กายภาพ การกีฬา	การขนส่ง การควบคุมจราจร การจัดการอุตสาหกรรม
13:00-13:20	1115	1137	1127	1117
13:20-13:40	1132	1179	1141	1124
13:40-14:00	1134	1180	1160	1139
14:00-14:20	1136	1190	1197	1158
14:20-14:40	1138	1226	1193 (area 10)	1172
14:40-15:00	1140			1189
15:00-15:20	Break			
Room	Room1 รศ.ดร.รังสรรค์ วงศ์สรรค์(SUT)	Room2 ผศ.ดร.วรพจน์ (ABAC)	Room3 ดร.กมล (NECTEC)	Room4 ผศ.ดร.ทองพล (SUT)
Area	การสื่อสาร เครือข่ายไร้สาย เครือข่ายสังคม (3)	ระบบความปลอดภัย การยืนยันตัวตนระบบ ตรวจจับ (1)	การกู้ภัยระบบ เตือนภัย & การ สื่อสาร เครือข่าย ไร้สาย เครือข่าย สังคม (4)	อื่นๆ ที่เกี่ยวข้อง (1)
15:20-15:40	1148	1096	1118	1109
15:40-16:00	1156	1102	1194	1113
16:00-16:20	1157	1119	1176	1125
16:20-16:40	1159	1122	1186	1126
16:40-17:00	1165	1150	1196	1133
17:00-17:20	1166	1235 (area 10)	1200	1149
18:00-21:00	Banquet			

May 9, 2013 - ตารางสำหรับการจัดแสดงผลงาน (Demonstration)

Time	Room: หน้าห้องประชุมสุนารี
11.00-14.00 น.	1129 (area 6)
	1141 (area 2)
	1153 (area 3)
	1167 (area 6)
	1211 (area 6)

May 10, 2013				
Room	Room1 ผศ.ดร.ชุตินา (SUT)	Room2 ผศ.ดร.อนันท์ (SUT)	Room3 ผศ.ดร.ชาญวิทย์ (SUT)	
Area	การสื่อสาร เครือข่ายไร้สาย เครือข่ายสังคม (5)	อื่นๆ ที่เกี่ยวข้อง (2)	อื่นๆ ที่เกี่ยวข้อง (3)	
8:40-9:00	1201	1151	1182	
9:00-9:20	1202	1164	1183	
9:20-9:40	1203	1174	1188	
9:40-10:00	1204	1175	1191	
10:00-10:20	Break			
Room	Room1 ผศ.ดร.ชาญชัย (SUT)	Room2 รศ.ดร.นิตยา (SUT)	Room3 รศ.ดร.กิตติศักดิ์ (SUT)	Room4 ผศ.ดร.ชาญไชย (SWU)
Area	การสื่อสาร เครือข่ายไร้สาย เครือข่ายสังคม (6)	ระบบความปลอดภัย การยืนยันตัวตนระบบ ตรวจจับ (2)	การเรียนรู้การสอน ทางไกล คอมพิวเตอร์ แอนิเมชั่น (2)	อื่นๆ ที่เกี่ยวข้อง (4)
10:20-10:40	1206	1198	1161	1217
10:40-11:00	1222	1207	1184	1229
11:00-11:20	1224	1223	1185	1230
11:20-11:40	1233	1232	1213	1231
11:40-12:00	1237 (area 10)	1236	1227	1234
12:00-13:00	Lunch			
Area No.	Area			
1	เกษตรกรรม อุตสาหกรรมเกษตร			
2	เทคโนโลยีชีวภาพ การแพทย์ วิทยาศาสตร์กายภาพ วิทยาศาสตร์การกีฬา			
3	การประหยัดพลังงาน การจัดการพลังงาน บ้านอัตโนมัติ			
4	การเรียนรู้การสอนทางไกล ศึกษาบันเทิง (Edutainment) คอมพิวเตอร์แอนิเมชั่น			
5	การกู้ภัย ระบบเตือนภัยและการพยากรณ์			
6	การสื่อสาร การสนับสนุนผู้ใช้ตามบ้าน เครือข่ายสังคม เครือข่ายไร้สาย			
7	การขนส่ง การควบคุมจราจร การจัดการอุตสาหกรรม			
8	ธุรกิจ การธนาคาร การท่องเที่ยว และการโรงแรม			
9	ระบบความปลอดภัย การควบคุมการเข้าถึง การยืนยันตัวตน ระบบตรวจจับ			
10	อื่นๆ ที่เกี่ยวข้อง			

Area No.1 เกษตรกรรม อุตสาหกรรมเกษตร

- 1137 การออกแบบและสร้างหุ่นยนต์พ่นยาวัชพืชแบบไร้สาย ที่สามารถควบคุมความเร็วได้
แบบปรับความกว้างพัลส์
Design and Construction of Wireless Pesticide Spraying Robot with Pulse Width
Modulation Speed Control
- 1179 Mobile Visualization Toolbox for Monitoring and Configuration Management of
Agritrionics Application
- 1180 การศึกษาความเป็นได้ในการใช้พัลส์สนามไฟฟ้าในการกำจัดเชื้อ Escherichia coli
และ Staphylococcus aureus
- 1190 การศึกษาความสัมพันธ์ ของอุณหภูมิข้าวและการใช้กำลังไฟฟ้าเทียบความขาวของข้าว
- 1126 การศึกษาการคัดแยกเมล็ดพันธุ์ ข้าวด้วยวิธีการประมวลผลภาพจากการดูกล้องแสง
หลายย่านความถี่

Area No.2 เทคโนโลยีชีวภาพ การแพทย์ วิทยาศาสตร์กายภาพ วิทยาศาสตร์การกีฬา

- 1127 การประยุกต์ ใช้ RFID ในการเก็บข้อมูลเพื่อประมวลผลสมรรถภาพทางกายของผู้สูงอายุ
- 1141 การศึกษาการออกแบบและสร้างเครื่องทดสอบเครื่อง Sphygmomanometer
THE DESIGN AND CONSTRUCTION OF SPHYGMOMANOMETER TESTER
- 1160 Linearized glucose sensor in current mode readout circuit for
biomedical application
- 1197 โทรเวชกรรมบนกลุ่มเมฆราคาประหยัด Cost-effective Cloud-based Telemedicine

Area No.3 การประหยัดพลังงาน การจัดการพลังงาน บ้านอัตโนมัติ

- 1128 การพัฒนาเครื่องเฝ้าติดตามอุณหภูมิและภาระของหม้อแปลงจำหน่ายแบบแช่น้ำมัน
ของการไฟฟ้าส่วนภูมิภาค
Development of Monitoring Temperature and Load of Oil Immersed
Distribution Transformers of the PEA.

- 1153 ระบบควบคุมอัตโนมัติเพื่อการประหยัดพลังงานในระบบปรับอากาศ
สำหรับอาคารและสำนักงาน
- 1170 ความเหมาะสมระบบขนส่งในมหาวิทยาลัยขนาดกลาง ขนาดใหญ่ในประเทศไทย
กรณีศึกษามหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์ ศูนย์รังสิต
Transportation Appropriateness of Medium-Large Scale University in
Thailand A Case Study of Thammasat University: Rangsit Campus
- 1177 การบริหารความเสี่ยงของเทคโนโลยีโรงไฟฟ้าก๊าซชีวภาพสำหรับฟาร์มโคนมในประเทศไทย
Risk management of technology biogas power plant for dairy farm in Thailand
- 1215 การประมาณค่าพลังงานไฟฟ้าจากพลังงานแสงอาทิตย์
Energy Approximation of Photovoltaic System
- 1220 การทดสอบระบบการเผ้าสังเกตสภาพอากาศตามมาตรฐาน IEEE1888
สำหรับระบบการจัดการพลังงานของอาคาร

Area No.4 การเรียนการสอนทางไกล ศึกษาบันเทิง (Edutainment) คอมพิวเตอร์แอนิเมชั่น

- 1105 การสร้างความรู้ด้วยตนเองเกี่ยวกับระบบควบคุมพื้นฐานด้วยโปรแกรมที่สัมผัสและรู้สึกได้
- 1106 Distance Learning Television (eDLTV) on Android Platform
- 1143 การจัดการสื่อและองค์ความรู้ด้วยระบบทัวร์เสมือนจริง ใช้ลักษณะภาพแบบ Cylindrical Panorama: กรณีศึกษา มก.ฉกส.
Media and Knowledge Management for Virtual Tour System based
on Cylindrical Panorama : Case study in KU.CSC.
- 1144 การประยุกต์ ใช้ เทคโนโลยีเสริมความจริงเพื่อช่วยเสริมสร้างการเรียนรู้ในรายวิชา
เครือข่ายคอมพิวเตอร์
The Uses of Augmented Reality as a Knowledge Expanding Assistance
in Computer Network Subject
- 1152 คลังวัตถุการเรียนรู้ภาษาเอสคิวแอลโดยใช้ออนโทโลยี
A SQL Learning Object Repository Using Ontology
- 1161 แลตต์บอย: เกมผจญภัยแก้ไขปริศนาบนระบบปฏิบัติการ Windows 8 และ Windows RT

- 1184 การพัฒนาโปรแกรมประยุกต์สื่อการเรียนการสอนด้านพลังงานเรื่อง ใบปอกกับพลังงานรอบตัว
สำหรับเด็กชั้นประถมศึกษาตอนต้น
- 1185 การบ่งชี้ข้อมูลของโมเดลรูปสัตว์ด้วย RFID เพื่อการเรียนรู้ของผู้พิการทางสายตา
- 1213 ระบบการเรียนการสอนอิเล็กทรอนิกส์ รูปแบบใหม่ โดยการพัฒนาแอปพลิเคชันสคริปต์
สำหรับกุลเกิลด็อกส์ และเฟสบุ๊ก
A New E-Learning Method by Google App Script Development for
Google Docs and Facebook
- 1227 การออกแบบและสร้างหุ่นยนต์ แขนกลสำหรับสื่อการสอน
Design and Construct of a Robot Arm for Learning Tool

Area No.5 การกู้ภัย ระบบเตือนภัยและการพยากรณ์

- 1118 ระบบสารสนเทศสำหรับเก็บข้อมูลมลพิษทางเสียง ด้วยแอปพลิเคชันบนโทรศัพท์เคลื่อนที่
ระบบปฏิบัติการ Android
- 1194 การพัฒนาระบบวัดปริมาณฝุ่นละอองในมหาวิทยาลัยพะเยา

Area No.6 การสื่อสาร การสนับสนุนผู้ใช้ตามบ้าน เครือข่ายสังคม เครือข่ายไร้สาย

- 1097 การบีบอัดข้อมูลในเครือข่ายเซนเซอร์ไร้สาย
- 1098 ผลกระทบของการสูญเสียเชิงวิธีต่อเทคนิคการก่อลำคลื่นแบบกระจายสำหรับเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สายในพื้นที่อาคาร
- 1100 การวิเคราะห์ประสิทธิภาพระบบการสื่อสารร่วมมือแบบไมโม
- 1101 การปรับชุดเซกเมนต์สัญญาณสำหรับการสื่อสารไร้สายเคลื่อนที่บนช่องสัญญาณที่มีการจางหายเรย์ลีแบบเลือกความถี่
- 1115 ระบบตรวจวัดสภาพแวดล้อมด้วยเครือข่ายเซ็นเซอร์ไร้สายสำหรับพื้นที่เพาะปลูกมะนาว
- 1129 Implementation of ZigBee Localization Using RSSI Location Cluster
- 1132 การลดทอนสัญญาณแทรกสอดในตัวเองของระบบไมโมเมื่อใช้กับการสื่อสารสองทางเต็มอัตรา
- 1134 การกำจัดสัญญาณแทรกสอดด้วยคลื่นวิทยุสำหรับระบบการสื่อสารรับส่งแบบสองทางบนช่องสัญญาณเดียวโดยใช้สายอากาศต้นเดียว

- 1136 ผลกระทบจากการเคลื่อนที่ของผู้ใช้งานระบบแบบแผนเครื่องรับไฮบริด
และจำนวนผู้ใช้งานที่มีต่อเครือข่ายรับรู้ทางวิทยุ
- 1138 การก่อรูปลำคลื่นสำหรับมาตรฐาน IEEE 802.11ad
- 1140 สายอากาศโมโนโพลรูปที่อื้อกับเทคนิคการเจาะรูครึ่งวงกลมบนระนาบกราวด์
สำหรับประยุกต์ใช้งานในย่านความถี่แถบกว้างยิ่ง
A TE-shaped Monopole Antenna with Semicircle Etching Technique
on ground plane for UWB Applications
- 1148 สายอากาศวงแหวนสี่เหลี่ยมป้อนสัญญาณด้วยแพตช์สี่เหลี่ยมที่แผ่คลื่นแบบสองทิศทาง
และแถบความถี่กว้าง
- 1156 A Location-based Service for Instant Messaging System
- 1157 การศึกษาผลกระทบของสิ่งกีดขวางที่มีต่อการใช้มาตรฐาน IEEE802.11p
ในสภาพแวดล้อมภายในอาคาร
- 1159 สายอากาศไมโครสตริปแบบชั้นที่มีโพลาไรซ์วงกลม สำหรับเครือข่ายไร้สาย 2.4 GHz
A STACK MICROSTRIP WITH CIRCULARLY POLARIZED FOR WLAN 2.4 GHz
- 1165 การประมาณความแรงสัญญาณวิทยุอย่างง่ายในภายในอาคาร

- 1166 การปรับเปลี่ยนโพรบป้อนสัญญาณแบบรูปทรงเรขาคณิตร่วมกับสายอากาศรูปวงแหวน
สำหรับการสื่อสารไร้สาย
Modifying the Feeding Probe Geometries with a Ring Antenna for
Wireless Communication
- 1167 IEEE 802.15.4 Frame Capture with Simple Hardware
- 1176 เซ็นเซอร์ไร้สายหลายเสาอากาศเพื่อการสื่อสารจากใต้ดิน-บนดิน
A Multi-antennas Sensor Node for Underground to Aboveground Communications
- 1186 การศึกษาและออกแบบสายอากาศโมโนโพลรูปลูกสูบสำหรับประยุกต์ใช้งานย่านความถี่แถบคู่
The Study and design of Piston-shaped monopole antenna for dual-band applications
- 1196 ระบบจัดการรูปภาพและควบคุมกล้องสะท้อนภาพเลนส์เดียว
ด้วยระบบดิจิทัลผ่านสายพายมอดูล
- 1200 การเลือกโน้ตเรกโดยใช้จำนวนโน้ตข้างเคียงในการพิจารณาร่วมกับค่าไอดี
บนโพรโตคอลการประสานเวลาเชิงฟลัด
- 1201 ระบบบันทึกข้อมูลแบบกระจายในเครือข่ายตรวจวัดไร้สาย

- 1202 ระบบวิเคราะห์สถานะแบบพิกพาสำหรับเครือข่ายตรวจวัดไร้สาย
- 1203 ระบบควบคุมการทำงานเครือข่ายไร้สายขนาดย่อมสำหรับการให้บริการแบบเคลื่อนที่ในพื้นที่ที่ผู้ใช้งานหนาแน่น
- 1204 ระบบจัดการและรายงานสถานะโหนดตรวจวัดไร้สายแบบเวลาจริงและย้อนหลังในเครือข่ายตรวจวัดไร้สาย
- 1206 ระบบช่วยการติดตั้งและสังเกตการณ์เครือข่ายไร้สายแบบระยะไกล
(Long-range Wi-Fi Installation Assisting and Monitoring System)
- 1211 Motion Detection through Wireless IP Camera
- 1222 การทดลองการให้ความร้อนในตัวกลางเสื้อผ้าด้วยคลื่นไมโครเวฟ
(Experiment Microwave Heating with Clothing Medium)
- 1224 การปรับปรุงประสิทธิภาพของวีปียโอทรีเพื่อลดภาระงานมีความแบ่
- 1233 สายอากาศแบบแผ่นโค้งสำหรับการประยุกต์ใช้งานบนจรวดนำวิถีขนาดเล็ก

Area No.7 การขนส่ง การควบคุมจราจร การจัดการอุตสาหกรรม

- 1117 ระบบตรวจสอบการทำงานของหุ่นยนต์ในโรงงานแบบเวลาจริงผ่านเว็บ
- 1124 ระบบสายพานลำเลียงที่สามารถควบคุมรอบเวลาการทำงานได้
- 1139 Vehicle Detection and Classification System for Traffic Video Surveillance
- 1158 การเพิ่มประสิทธิภาพของการสื่อสารระยะใกล้สำหรับระบบขนส่งอัจฉริยะโดยใช้เทคนิคโมโม
- 1172 การแก้ปัญหการบรรจุผลิตภัณฑ์ในสามมิติโดยพิจารณาการรับน้ำหนักของบรรจุภัณฑ์
- 1189 โครงสร้างการรวมกลุ่มสำหรับการจำลองลำดับภาระงานที่ดีที่สุด
Optimal Coalition Structure for Simulating Optimization Process

Area No.9 ระบบความปลอดภัย การควบคุมการเข้าถึง การยืนยันตัวตน ระบบตรวจจับ

- 1096 การตรวจจับใบหน้าโดยใช้เทคนิคการคัดแยกสีผิว
- 1102 การระบุบุคคลด้วยใบหน้าโดยใช้การติดตามความเคลื่อนไหวจุดร่วม
- 1119 การตรวจสอบฉลากบรรจุภัณฑ์บนสายพานการผลิตในเวลาจริง
Real time label inspection on conveyer

- 1122 ระบบตรวจจับการลักลอบใช้บริการบนโครงข่ายเอ็นจีเอ็น
- 1150 การสร้างลายน้ำบนสัญญาณเสียงดิจิทัลโดยใช้การแปลงเวฟเล็ตและการหาค่าที่ดีที่สุดแบบพาร์ทิเคิลสวอม
- 1198 เครื่องมือวัดระดับออกซิเจนเพื่อแจ้งเตือนเมื่อลดลงถึงระดับอันตรายสำหรับห้องโดยสารรถยนต์
- 1207 ระบบตรวจจับป้ายทะเบียนรถยนต์อัตโนมัติโดยวิธีโครงข่ายประสาทเทียมและฮิสโทแกรม
An Automatic Car License Detection using Neural Network and Histogram
- 1223 เทคนิคการระบุชั้นของวัตถุสำหรับระบบค้นหาตำแหน่งวัตถุแบบไร้สายภายในอาคารหลายชั้น
- 1232 เครื่องติดตามสัตว์อย่างง่ายโดยใช้หลักการส่งสัญญาณวิทยุ
- 1236 ระบบบันทึกเวลาทำงานโดยใช้สมาร์ทโฟน

Area No.10 อื่นๆที่เกี่ยวข้อง

- 1109 A Study of Integrated Common-Mode and Differential-Mode Choke used in EMI Filters
- 1113 การเลือกขนาดตัวควบคุมที่เหมาะสมสำหรับระบบไอน้ำ
A Selection of Suitable Size Control Values for Streaming Systems
- 1125 การควบคุมกำลังไฟฟ้าของเครื่องจักรกลไฟฟ้าชนิดสวิตช์รีลัคแทนซ์ทำงานในโหมดเครื่องกำเนิดไฟฟ้า
- 1126 โมดูลวิเคราะห์ความไม่ปลอดภัยของสถานที่ด้วยวิธีการสกัดข่าว
An Analysis Module of Place Insecurity Using News Extraction Method
- 1133 การวางแผนเส้นทางการเคลื่อนที่ของเครื่องมือในเทคโนโลยีการสร้างต้นแบบรวดเร็ว
A tool path planning for rapid prototyping technology
- 1145 การเพิ่มวิธีระบบแบบกำหนดขอบเขตสูงสุด-ต่ำสุดด้วยขอบเขตที่แคบลงสำหรับหาระยะทางการเจาะแผ่นวงจรที่เหมาะสมที่สุด
Extension of MAX-MIN Ant System with Narrowed Bound for Drilling Path Optimization

- 1149 การนำโปรแกรมเชิงตัวเลขมาใช้ในการพันทราย
- 1151 ศึกษาและวิเคราะห์การตอบสนองทางพลวัตของแขนจับหุ่นยนต์
ในกระบวนการหยิบออก-ใส่เข้า ฮาร์ดดิสก์ไดรฟ์
STUDY AND ANALYSIS DYNAMIC RESPONSE OF ROBOT ARM IN HDD LOADING PROCESS
- 1155 หุ่นยนต์กู้ภัย STABILIZE
STABILIZE RESCUE ROBOT
- 1164 การประยุกต์เอพฟี่จีเอสำหรับเครื่องวัดสัญญาณชีพ
FPGA Application for Vital Signs Monitor System
- 1174 การพัฒนาระบบเคลมประกันภัยรถยนต์บนระบบปฏิบัติการแอนดรอยด์
The Development of the Car Insurance Claims System on an Android Operating System
- 1175 การปรับปรุงสมรรถนะโดยการลดมิติในการตรวจหารหัสคำสั่งซ้ำแบบใช้เอเอสที
- 1182 แอปพลิเคชันช่วยเหลือด้านภาษาส่งเสริมประชาคมอาเซียน
บนระบบปฏิบัติการแอนดรอยด์
- 1183 การพัฒนาดาต้าล็อกเกอร์สำหรับหุ่นยนต์เคลื่อนที่ได้
- 1188 An Energy Harvesting System Using Piezoelectric and Magnetic Induction

- 1191 การปรับปรุงออนไลน์สำหรับระบบช่วยเหลือ: กรณีศึกษา
ระบบจัดการภาระงาน
- 1193 มิเตอร์วัดกำลังคลื่นวิทยุโดยใช้เซนเซอร์แบบวงจรขยาย
ชนิดดีมอดูเลตสัญญาณแบบล็อก
- 1217 การพัฒนาโปรแกรมพยากรณ์ค่ารักษาพยาบาลและจำนวนวันนอน
สำหรับผู้ป่วยผ่าตัดไส้ติ่ง
- 1229 ระบบสารสนเทศภูมิศาสตร์ลูกค้าสัมพันธ์โดยใช้ Google Maps
Geographic Information System for Customer Relationship Management using
Google Maps
- 1230 ระบบควบคุมสำหรับการปล่อยปลาออนไลน์
- 1231 การออกแบบตัวชดเชยเฟสสำหรับ-ลำหน้าให้มีส่วนเพื่ออัตราขยาย
และส่วนเพื่อเฟสอย่างแม่นยำ
- 1234 การออกแบบและการสร้างระบบไฟฟ้าเครื่องกลจุลภาค(MEMS)
อุปกรณ์ชดเชยเฟสสำหรับฟาบรี-เปอร์โตอินเตอร์เฟอโรมิเตอร์ด้วย
เทคนิคเอกซ์เรย์ลิโธกราฟี
- 1235 การประมาณค่าความหนืดโดยใช้มอเตอร์ไฟฟ้ากระแสตรงร่วมกับการ
ชดเชยแรงบิดแบบปรับตัวได้
VISCOSITY ESTIMATION USING DC MOTOR WITH ADAPTIVE TORQUE COMPENSATOR
- 1237 วิธีประดิษฐ์กล่องจุลทรรศน์บนโทรศัพท์พกพาด้วยตนเอง



ข้อมูลนี้ถูกสร้างขึ้นโดยอัตโนมัติจากเนื้อหา ผลงานหรือสิ่งประดิษฐ์